



#### Стандартное оснащение:

- Напряжение 230 V AC
- Клеммное присоединение
- 2 выключатели момента
- 2 выключатели положения
- 2 добавочные выключатели положения
- Нагревательное сопротивление
- Термический выключатель нагревательного сопротивления
- Механическое присоединение фланцевое F10 (ISO 5210) (для не выдвижного шпинделя)

5; 10; 20; 40; 80; 160; 320

- Управление вручную
- Степень защиты ІР 67

## Таблица спецификации SO 2-Ex

ЮМ	ер заказа						042.	X	-	Х	x		K	Х	X	1	
	Климатичес	кое и	сполнение <sup>10)</sup>		Электронный регулятор положения - N	Схема	зключения	+									
я среды		рами	-25°C - +55°C	IP 67	без регулятора	Следук	ощая таб.	1									
Изготовление для среды умеренном (У.)		температурами	0500 .5500	IP 67	обратная связь через сопротивление		1; Z519c+Z21 1c+Z21	В									
Изготов.		C Tel	-25°C ÷ +55°C	IP 67	обратная связь токовая		21; Z520c+Z21 2c+Z21	D									
Электрическое присоединение				Пита	ющее напряжение		Схема вклн	очен	ия 6)	+							
					230 V AC		Z492	55)		0	11						
На клеммную колодку					220 V AC	Z49Z	. ′		L	11							
				24 V AC	Z524a	a		3	11								
					24 V DC	Z525a	а		Α	]							
<b>Электродвигатель</b> 230 V, 220 V - 120 W; 24 V AC/I							Частота в			34)	-						
Выключающий <sup>32)</sup> момент				Макс. нагрузочный <sup>33)</sup>		выходн	ого в	зала									
	7.5 ÷ 1				момент 10 Nm	40	min <sup>-1</sup>			A	$\exists$						
15 ÷ 25 Nm								min <sup>-1</sup>			В	_					
		0.4 40.14							4		_		I	1	- 1		

10 ÷ 20 MIII	ZZ INIII		20 11111	D	11
24 ÷ 40 Nm	34 Nm		12.5 min <sup>-1</sup>	С	
30 ÷ 50 Nm	42 Nm	10 min <sup>-1</sup>	D		
Исполнение панеля управления	Диапазон числа оборотов 44) выходного вала		озможная настройка иксированного хода	44)	+
Исполнение панеля управления		ф	•		A

5 ÷ 320

Датчик положения <sup>55)</sup>			Включение	Выход	Схема включения	-
		Без датчика		-		Α
	Простой Резистивный		_	1 x 100 Ω	Z22	В
			_	1 x 2 000 Ω		F
	L CONCLAPUBIN	езистивныи Двойной <sup>6)</sup>		2 x 100 Ω	- Z32	K
		двоинои	_	2 x 2 000 Ω	232	Р
			2-проводник	4 - 20 mA	Z10b	S
		Без источника		0 - 20 mA		T
Θ			3-проводник <sup>6)</sup>	4 - 20 mA	Z257d	V
сигналом	Электронный с R/I			0 - 5 mA	1	Υ
Ř	преобразователем		2-проводник	4 - 20 mA	Z269b	Q
		59)		0 - 20 mA		U
BBI		С источником		4 - 20 mA	Z260c	W
ТОКОВЫМ			3-проводник <sup>6)</sup>	0 - 5 mA		Z
C		Без источника	2-проводник <sup>6)</sup>		Z10b	1
	Емкостный СРТ			4 - 20 mA	Z269b	Ι.
	С источником 51)		2-проводник		Z254a, Z520c, Z522c	٦ ,

По вопросам продаж и поддержки обращайтесь:

Астана +7(7172)727-132, Волгоград (844)278-03-48, Воронеж (473)204-51-73, Екатеринбург (343)384-55-89, Казань (843)206-01-48, Краснодар (861)203-40-90, Красноярск (391)204-63-61, Москва (495)268-04-70, Нижний Новгород (831)429-08-12, Новосибирск (383)227-86-73, Ростов-на-Дону (863)308-18-15, Самара (846)206-03-16, Санкт-Петербург (812)309-46-40, Саратов (845)249-38-78, Уфа (347)229-48-12 Единый адрес: rdg@nt-rt.ru

www.regada.nt-rt.ru

Продолжение на дальшей стране

Номер заказа	042.	Х	-	Х	Х	Х	Х	Х	1	Х	Х

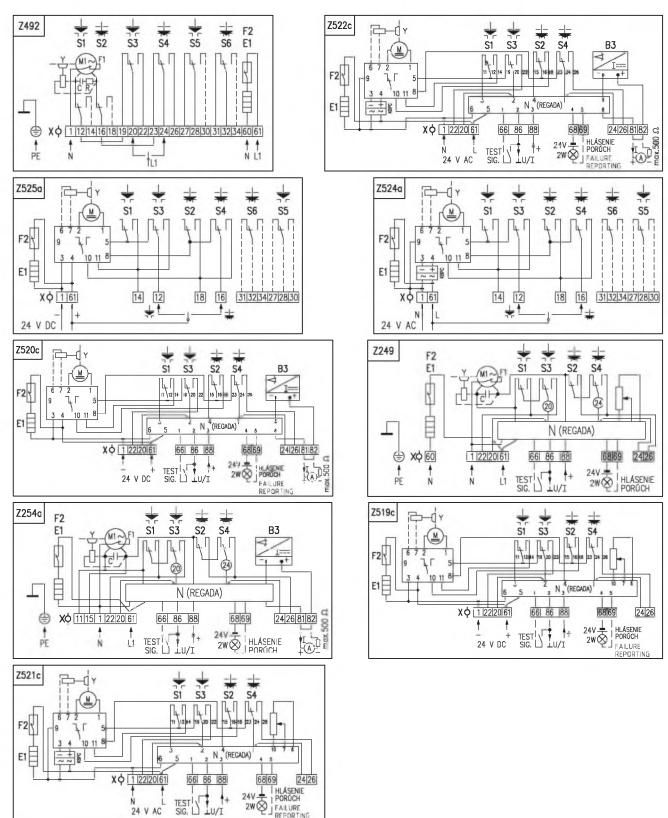
Механическое присоединение	Размер фланца Форма присоединительной детали			Эскиз	+
	F07	B3	Ø16	P-1439	Α
	F07	B4	Ø25	P-1439	В
	F10	B3	Ø20	P-1440/A	С
Фланец			Ø10 <sup>66)</sup>		D
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	65)		Tr20x4 LH		E
ISO 5210 (DIN 3210)	F07/F10 (G0)	۸	Tr24x4 LH	P-1442	F
	с адаптерем	А	Tr24x5 LH	P-1442	G
			Tr25x5 LH		Н
			Tr26x5 LH		J
Фланец - Нестандартное	G0	E	Ø20	P-1440/B	K
Фланец - пестандартное	G0	С	14/ø28/ø42	P-1440/B	L
Фланец DIN 3338	F10	С	14/ø28/ø42	P-1440/A	М
	F07	•	Ø20		N
Нестандартное	F07		ø30	P-1441	Р
пестандартное	F40	-	Ø20	P-1441	Q
	F10	-	Ø30		R
	"M"	•	11x11	P-1443	S
	64x30/4xM6	5х зув	35°/37°; ø32/ø25	P-1457 <sup>67)</sup>	Т
OST 26-07-763			19x19	P-1458	U
	"A" Ø104/4xd14	F.,	35°/37°	P-1459/A <sup>68)</sup>	V
	\$ 104/4X014	5х зув	Ø46/Ø32	P-1459/B <sup>69)</sup>	W

				_	
Добавочное оснащение					
А	Установка рабочего хода на требуемую величину	0	1	٦	
В	Установка выключающего момента на требуемую величину	0	3		
Разрешенные А+В=04	комбинации и код исполнения:				

### Примечания:

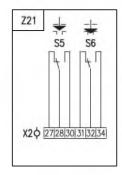
- Относиться к исполнению без регулятора
- 10) Смотри «Рабочая окружающая среда» стр.2.
- 16) Обратная связь в регулятор осуществляется датчиком сопротивления(без задания кода при подборке датчика).
- Обратная связь в регулятор осуществляется емкостным датчиком (при подборке датчика указывается код J).
- Выключающий момент укажите в заказе. Если он не указан, будет установлен максимальный момент указанного диапазона. Пусковой момент является мин. 1.3 кратным макс. выключающего момента.
- 33) Максимальный нагрузочный момент является:
  - для режима работы S2-10мин., или S4-25%, 6 90 циклов/час. по таблице
  - 0.7 кратным выкючающего момента в режиме работы S4-25%, 90-1200 циклов/час.
- 34) Отклонение времени переставления для DC электродвигателей от -50% по +30% в зависимости от нагрузки. Для другого напряжения ±10%.
- 44) Микровыключатели положения S3,S4 отрегулированы на специфицированный рабочий ход, или на макс. ход по диапазону указанному в Таб. спецификации. При настройке оборотов вне жестких ходов, сравнительно снизится омическая величина датчика сопротивления.
- 51) Только для исполнения с регулятором с токовой обратной связю. У исполнения с регулятором, выходной сигнал галванически не изолированный от входного сигнала.
- 55) Соединение лимитированное 21 клеммами клеммной колодки электропривода. Поэтому выборку датчика для версии 230 VAC надо консультировать с заводом-производителем. Некоторые клеммы выключателей не будут выведены на клеммную колодку.
- Датчик положения с источником для питающего напряжения 24VAC/DC, только по договору с заводом-производителем
- 65) Диаметр Ø 60 достигнем просверлением центровочного кольца.66) Отверстие без резъбы. Максимальный диаметер резъбы для выдвижного шпинделя Ø 26.
- 67) Максимальный размеры выдвижного шпинделя 50 мм.
- 68) Максимальный размеры выдвижного шпинделя 100 мм
- 69) Максимальный размеры выдвижного шпинделя 150 мм.

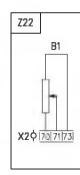
#### Схемы включения SO 2-Ex

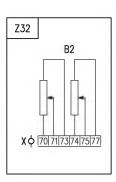


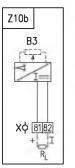
#### Примечание

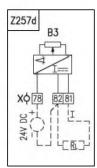
- 1. В случае, если выходной сигнал емкостного датчика (схема включения Z254a, Z520c, Z522c) не используется, необходимо клеммы 81 и 82 соединить соединительным зажимом. При использовании выходного токового сигнала из преобразователя соединительный зажим устранить. Выходной сигнал галванически не изплированный от входного сигнала
- галванически не изолированный от входного сигнала.
  2. У электроприводов в исполнении с питающим напряжением 24 V AC не надо включить заземленный провод PE
- Другие включения электроприводов как указаны в каталоге, возможны по договоре с заводом-изготовителем.
- 4. Подключение SO 2-Ex лимитировано 21- проводниковым вводом (число клемм 21).

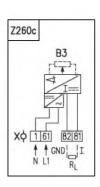


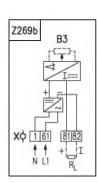












#### Электрическое присоединение:

На клеммную колодку с 21 клеммами и сечением присоединительного провода макс. 2,5 mm<sup>2</sup>, через 2 кабельные втулки для диаметра кабеля от 9 по 13 mm.

## Симболическое обозначение:

Z525a	схема включения электропривода SO 2-Ex с питающим напряжением 24
	датчик резистивный, простой датчик резистивный, двойной
	электронный датчик положения или емкостный датчик положения СРТ
F1	нагревательное сопротивление тепловая защита
I/U	термический выключатель нагревательного сопротивления входные/выходные токовые сигналы / сигналы напряжения
	электродвигатель однофазный электродвигатель 24 V DC регулятор
R	сопротивление нагрузочное сопротивление
\$2 \$3	выключатель момента в направлении "открыто" выключатель момента в направлении "закрыто" выключатель положения "открыто"
S5 S6	выключатель положения "закрыто" добавочный выключатель положения "открыто" добавочный выключатель положения "закрыто" клеммная колодка
	• •

# Зскизы SO 2-Ex

